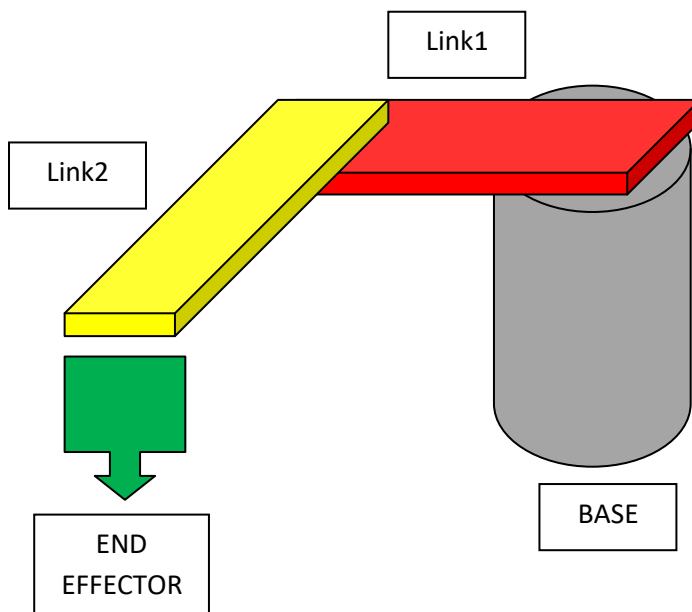


CONTROLLO ROBOT SCARA con telecomando IR



	Muove Link1 a SX di 1°
	Muove Link1 a DX di 1°
	Muove Link2a SX di 1°
	Muove Link2a DX di 1°
	Muove Link1 e Link2 posizione default
	Attiva END EFFECTOR (pinza, elettromagnete ecc.)
	Disattiva END EFFECTOR (pinza, elettromagnete ecc.)
	Imposta velocità 1 per i servo (lento)
	Imposta velocità 2 per i servo (velocità)
	Esegue ciclo automatico di default